

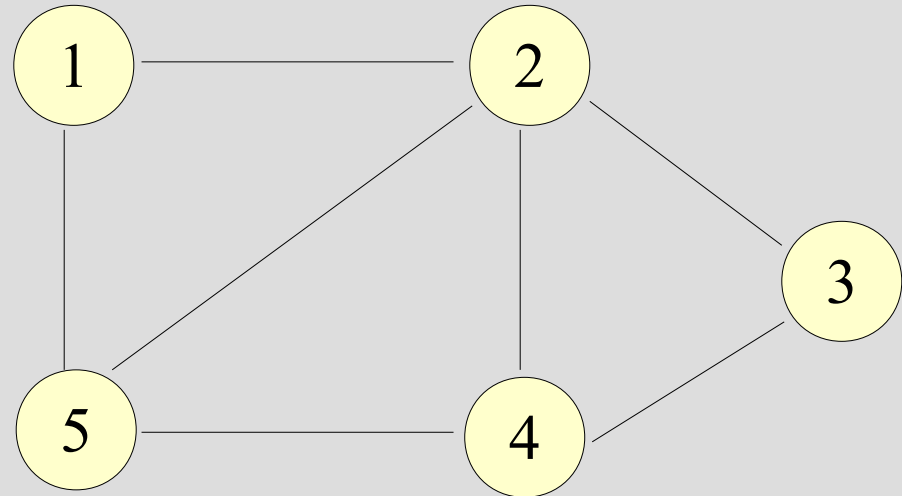
Esercitazione 7

Grafi

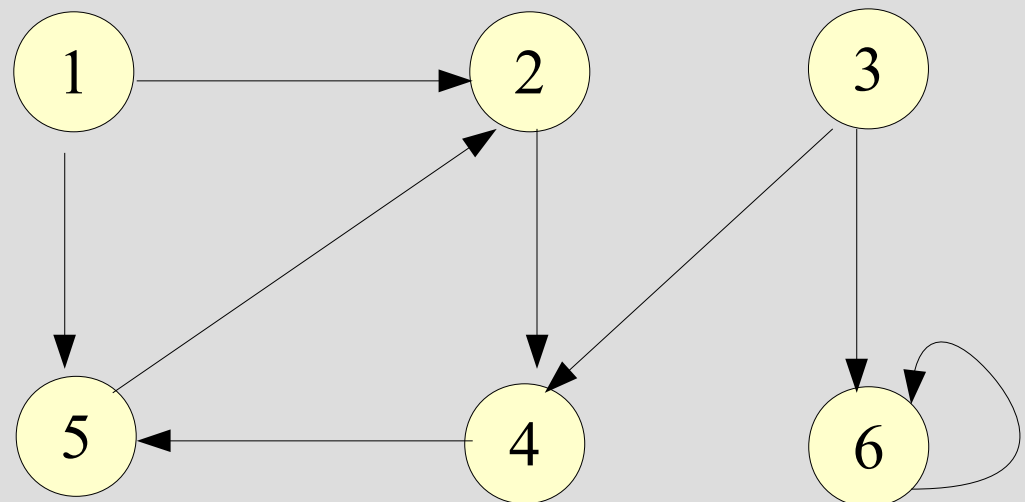
Rappresentazione e
algoritmi di visita

Grafo

$G = (V, E)$
non orientato



$G = (V, E)$
orientato



Rappresentazione

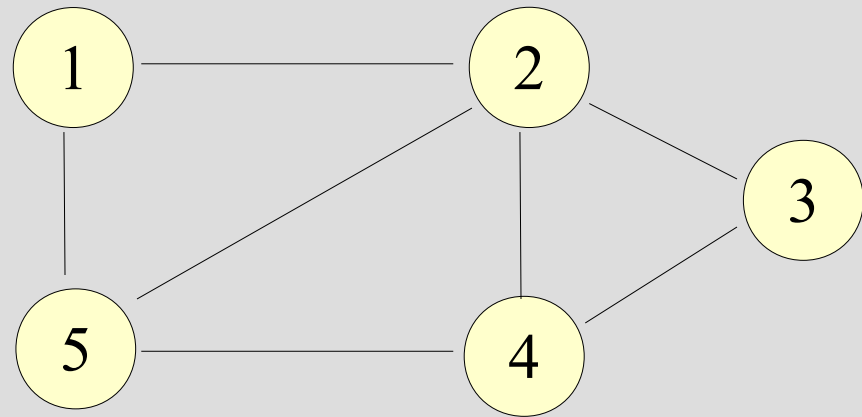
- **Grafo $G = (V, E)$**
- 2 metodi standard per la rappresentazione
 - *Liste di adiacenza*
 - *Matrici di adiacenza*
- Entrambi validi sia per **grafi orientati** che **non orientati**

Liste di adiacenza

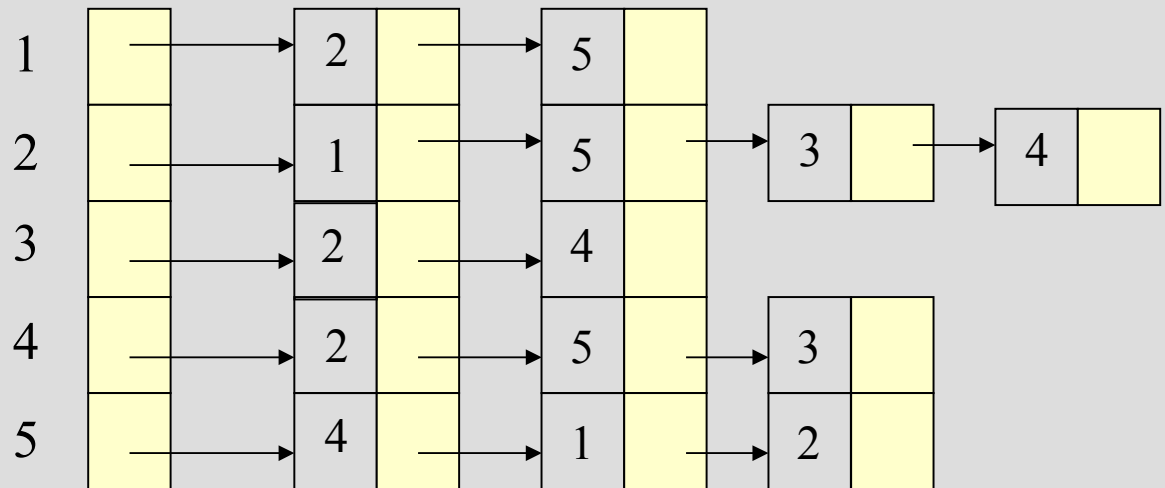
- Grafo $G = (V, E)$
- Array **Adj** di $|V|$ liste, una per ogni vertice in V
- Per ogni vertice u in V , **Adj[u]** contiene tutti i vertici v in V tali che esista un arco (u, v) in E (tutti i **vertici adiacenti** a u in G , memorizzati in **ordine arbitrario**)
- A livello implementativo, una soluzione è che **Adj[u]** contenga un **puntatore** a tali vertici

Grafo non orientato

$G = (V, E)$
non orientato

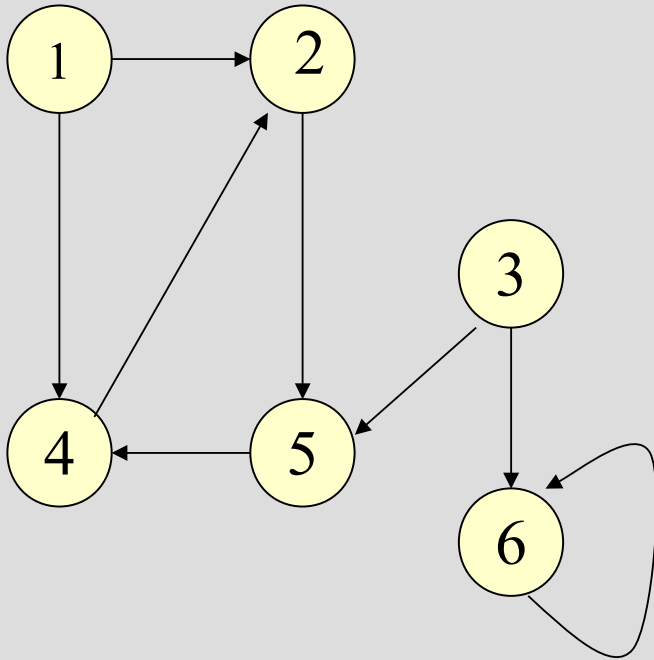


**Lista di
adiacenza**



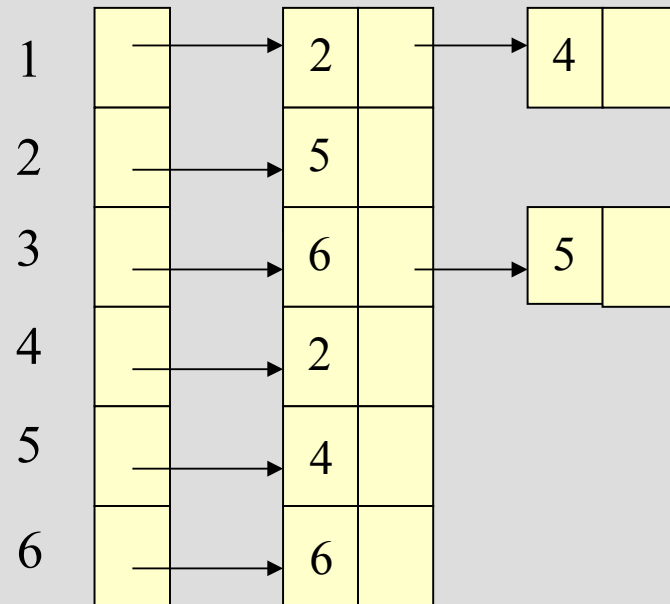
Grafo orientato

$G = (V, E)$
orientato



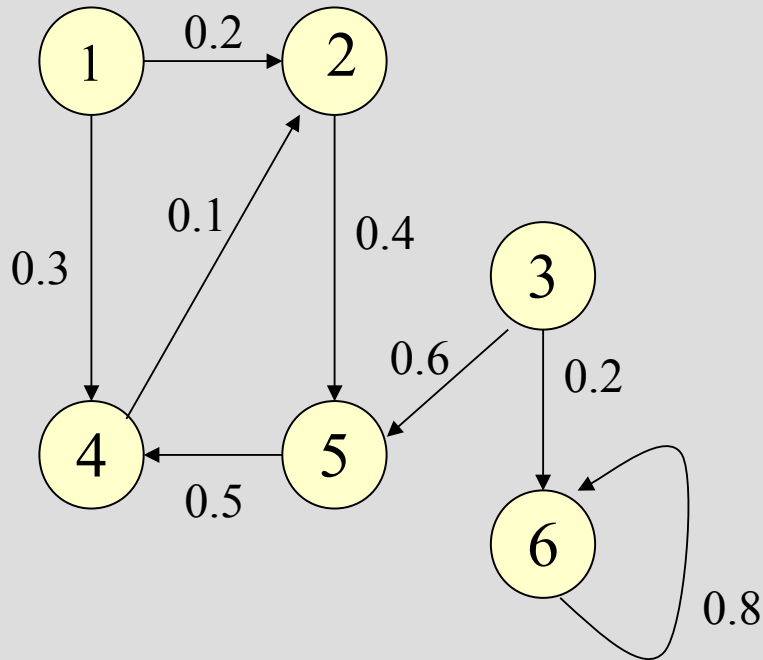
Lista di adiacenza:

La somma delle lunghezze di tutte le liste di adiacenza è pari ad $|E|$

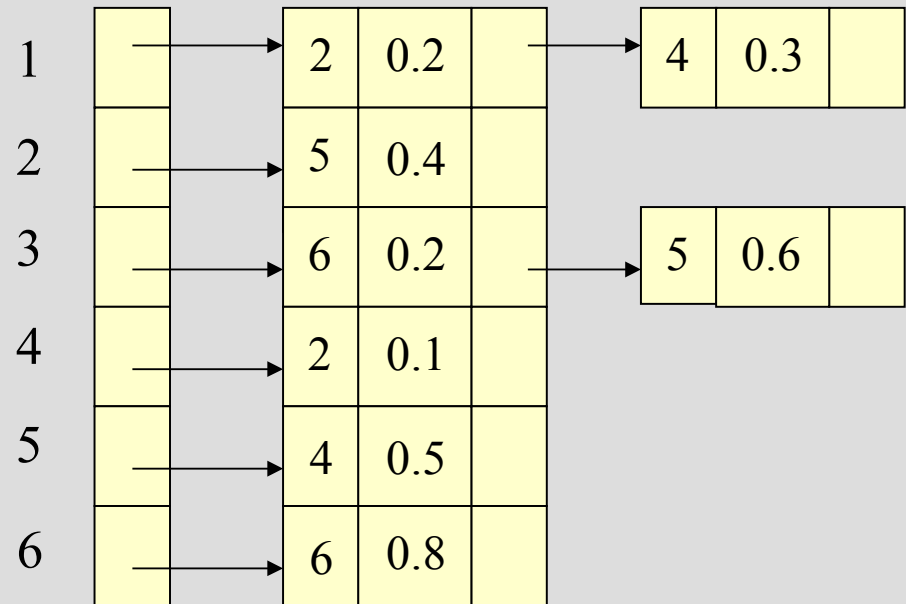


Grafo orientato e pesato

$G = (V, E)$
orientato e pesato



Lista di adiacenza:
il peso dell'arco (u,v) è memorizzato col vertice v nella lista di u



Matrici di adiacenza

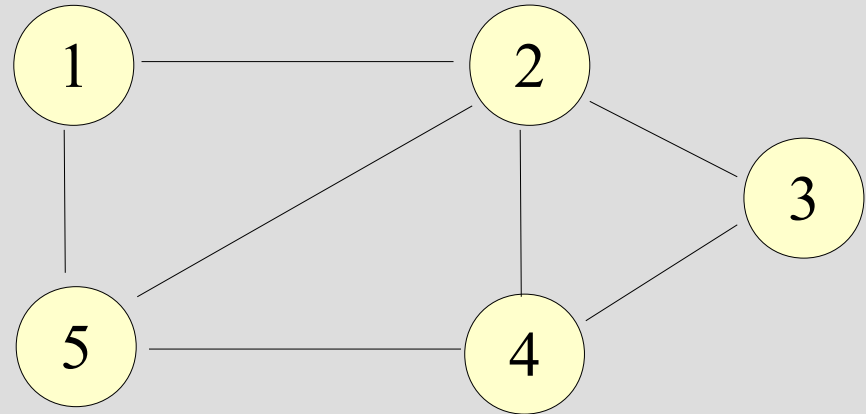
- Grafo $G = (V, E)$
- Matrice $A = (a_{ij})$ di dimensione $|V| \times |V|$

- $a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } (i,j) \text{ appartiene a } E \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$

- Per *archi pesati memorizzo il peso* anziché il valore 1

Grafo non orientato

$G = (V, E)$
non orientato

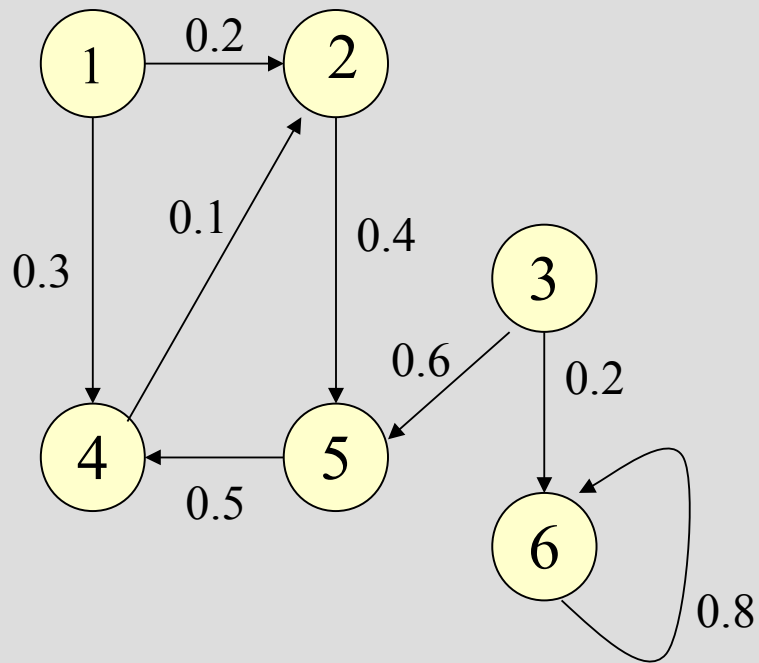


**Matrice di
adiacenza
(simmetrica)**

	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0

Grafo orientato (e pesato)

$G = (V, E)$
orientato e pesato



**Matrice di adiacenza
(asimmetrica)**

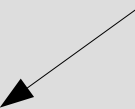
	1	2	3	4	5	6
1	0	.2	0	.3	0	0
2	0	0	0	0	.4	0
3	0	0	0	0	.6	.2
4	0	.1	0	0	0	0
5	0	0	0	.5	0	0
6	0	0	0	0	0	.8

Implementazione con liste

Struttura nodo

```
struct adj_node {  
    int node;  
    float weight;  
    struct adj_node* next;  
};
```

Puntatore al prossimo
elemento della lista



Grafo G

```
struct adj_node **Adj;
```

Puntatore a puntatore a
struttura nodo



Per n nodi

```
Adj = new adj_node*[n+1];
```

Array di puntatori a
struttura nodo



Lettura grafo da file

graph1 e *graph2*: **file di input** che contengono un **elenco di archi**

Es.

7

1 2

1 3

2 3

2 4

4 3

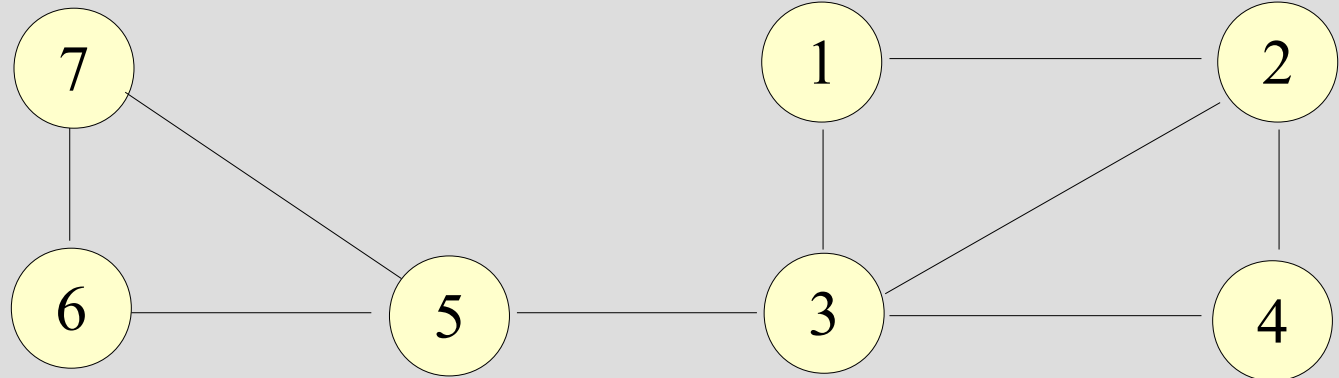
3 5

5 6

5 7

7 6

Numero di nodi componenti il grafo



Nota: archi interpretabili come orientati o non orientati

Lettura grafo da file

graph1w e *graph2w*: **file di input** che contengono un **elenco di archi pesati**

Es.

7

1 2 7

1 3 22

2 3 14

2 4 30

4 3 10

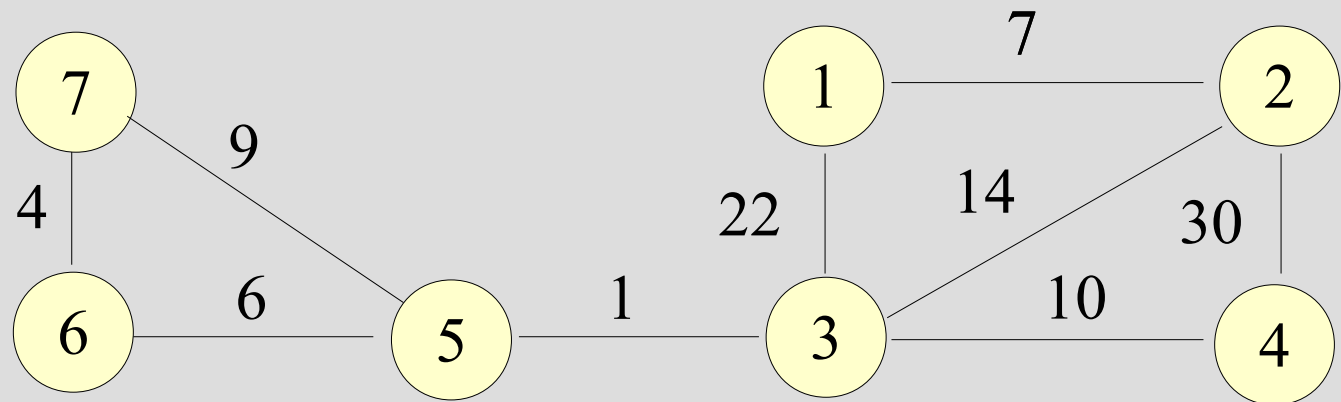
3 5 1

5 6 6

5 7 9

7 6 4

Numero di nodi componenti il grafo



Nota: archi interpretabili come orientati o non orientati

Inserimento di un arco

- Inserire un arco (u,v) nelle liste di adiacenza che rappresentano il grafo implica diverse operazioni a seconda del tipo di grafo considerato
- ***Grafi orientati***: inserisco v in $\text{Adj}[u]$
- ***Grafi non orientati***: inserisco v in $\text{Adj}[u]$ e u in $\text{Adj}[v]$

Programma

- *graph.cc*
- Programma che implementa la **rappresentazione di un grafo** mediante **liste di adiacenza**
- La struttura del grafo viene presa da un **file di input** che contiene l'elenco degli archi (potenzialmente orientati)
 - Programma predisposto per archi pesati
- **Suggerimento per l'implementazione:** iniziare col considerare un **grafo non orientato e non pesato**

Visita in ampiezza

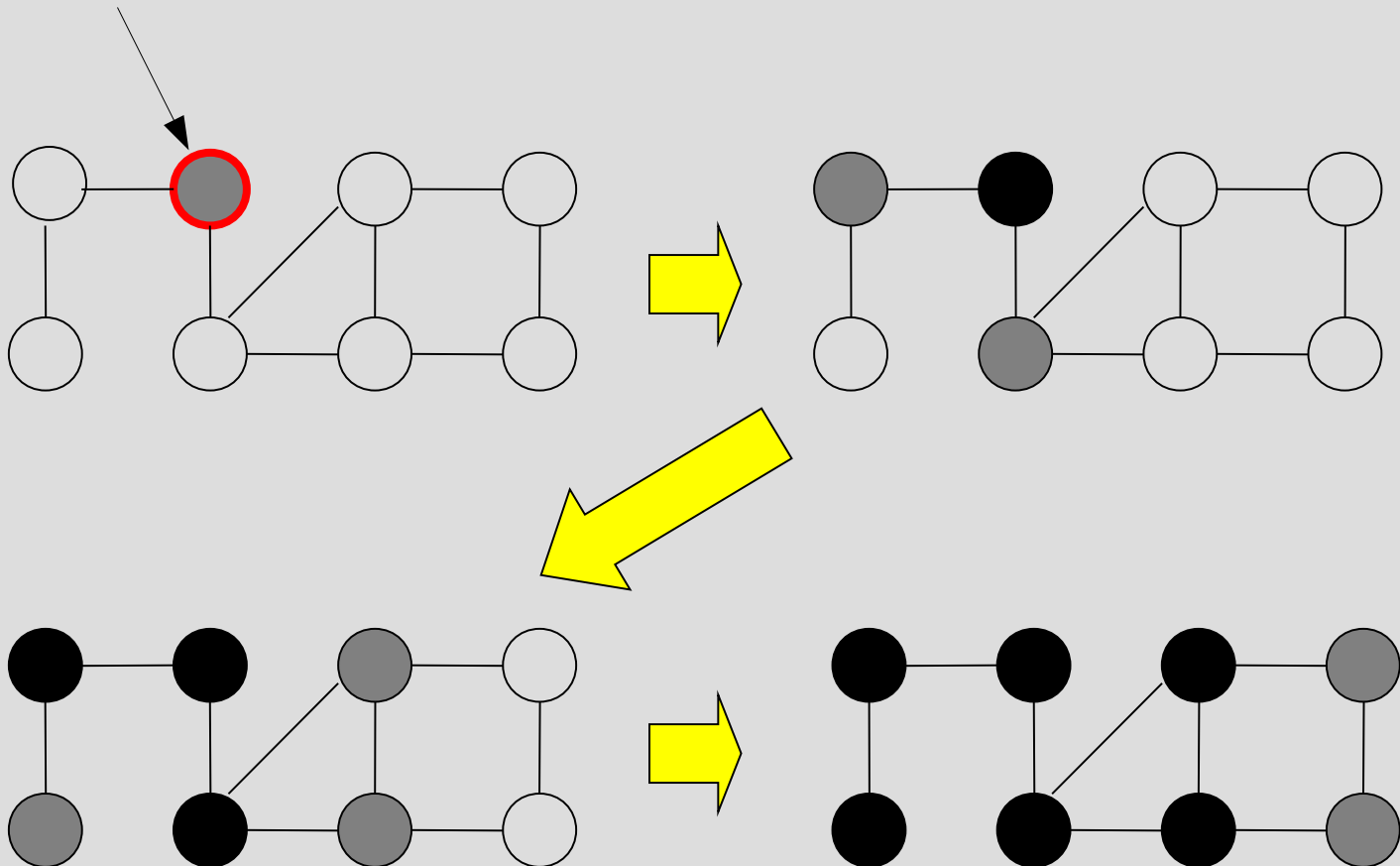
- Algoritmo di visita del grafo
- *Breadth-First Search (BFS)*
- *Grafo* $G=(V,E)$ e *vertice sorgente* s
- Ispezione sistematica di tutti i vertici raggiungibili da s
- L'algoritmo scopre tutti i vertici che hanno distanza k da s prima di scoprire quelli a distanza $k+1$

Idea intuitiva

- **Tenere traccia dello stato di ogni vertice** (già scoperto, appena scoperto, ancora da scoprire), “colorandolo” di un colore diverso
 - **bianco**: ancora non scoperto
 - **grigio**: appena scoperto ed appartenente alla **frontiera**
 - **nero**: terminata la visita (tutti i vertici adiacenti sono già stati scoperti --> non può avere nodi adiacenti bianchi)

Visualizzazione

Nodo sorgente s



Strutture ausiliarie

- Per ogni vertice u possono essere mantenuti altri attributi (non tutti necessari):
 - **colore**: `color[u]`
 - **padre** (o **predecessore**): `parent[u]`
 - la **distanza** dalla sorgente s : `d[u]`
- L'algoritmo fa uso di una **coda Q** con schema **FIFO (First In First Out)** per gestire l'insieme dei vertici grigi (frontiera)
 - Inizialmente nella coda ci sarà soltanto il nodo sorgente s

Coda Q

- Coda **Q** implementata come una **lista**
- **Schema di gestione FIFO**
- Operazioni previste sulla coda **Q**:
enqueue e **dequeue**
 - **enqueue**: inserisce un elemento in fondo alla lista (inserisce in coda)
 - **dequeue**: toglie il primo elemento dalla lista (estrae dalla testa)

Albero BFT

- *La visita in ampiezza costruisce un albero BFT (Breadth-First Tree)*
- L'albero BFT mantiene l'informazione su chi è il padre (o predecessore) di ogni nodo i nella sequenza della visita in ampiezza
 - Il nodo da cui si è arrivati a scoprire i
- Non pensiamo in realtà un albero nel senso di struttura dati (es. albero binario)
 - E' sufficiente utilizzare il vettore `parent[u]`

Costruzione albero BFT

- L'albero inizialmente contiene solo il **nodo sorgente** s , che ne è la **radice**
- Quando un vertice bianco v viene scoperto durante la scansione della lista di adiacenza di un vertice u già scoperto (grigio), si aggiunge all'albero il vertice v e l'arco (u,v) : u è **padre** di v
 - Ogni vertice viene scoperto al massimo una volta \rightarrow ha al massimo un padre
 - Aggiungere all'albero significa aggiornare il relativo elemento nel vettore: **parent[v]=u**

Programma (1)

bfs_visit.cc

- Programma che implementa la **rappresentazione di un grafo** mediante **liste di adiacenza**
- La struttura del grafo viene presa da un **file di input** che contiene l'elenco degli archi (potenzialmente orientati e pesati)
- (Fin qui già fatto...)

Programma (2)

- Il programma effettua poi la **visita in ampiezza di un grafo non orientato**, costruendo l'**albero di visita**
- **Suggerimento per l'implementazione:** utilizzare le seguenti strutture ausiliarie:
 - **color[u]**: mantiene il colore di ogni nodo durante la visita in ampiezza
 - **parent[u]**: mantiene il predecessore di **u** nella visita del grafo (il nodo da cui si è arrivati a visitare **u**)